(9) 日本国特許庁(JP)

① 特許出願公開

® 公 開 特 許 公 報 (A) 昭60 - 220246

⑤Int,Cl.⁴

識別記号

庁内整理番号

❸公開 昭和60年(1985)11月2日

F 16 H 5/30 F 15 B 11/16 7331-3 J 7001-3 H

審査請求 未請求 発明の数 1 (全11頁)

69発明の名称

アクチユエータ群の制御装置

②特 願 昭59-73683

②出 願 昭59(1984)4月12日

砂発 明 者

今里 和成

与野市大字中里80番地 三輪精機株式会社内 与野市大字中里80番地

⑪出 願 人 三輪精機株式会社

砂代 理 人 弁理士 梶原 辰也

明 細 青

1. 発明の名称

アクチュエータ群の制御装置

- 2. 特許請求の範囲
- (1) 複数の複動アクチュエータの各ポートに圧力 を供給する酒路中に、セレクト用電磁切換弁、 シフト用電磁切換弁、組セレクト用パイロット 切換弁、個別用パイロット切換弁が何れもアク チュエータの数の半数宛殺けられ、セレクト用 電磁切換弁およびシフト用電磁切換弁は所定の 指令信号により切り換えられる2ポート2位置 切換弁により構成されて互いに並列に配されて おり、各組セレクト用パイロット切換弁は2つ の入力ポートが各シフト用電磁切換弁の1つの 出力ポートにそれぞれ接続されている4ポート 2位置の切換弁からなり、セレクト用電磁切換 弁のいずれかの出力により同時に切り換えられ るように構成され、各個別用パイロット切換弁 は2つの入力ポートが対応する組セレクト用バ イロット切換弁の2つの出力ポートに、また4

i

つの出力ポートが対応するアクチュエータの各ポートにそれぞれ接続されている6ポート2位置の切換弁からなり、前記とは別のセレクト用電磁切換弁の出力により同時に切り換えられるように構成されているアクチュエータ群の側御装置。

3. 発明の詳細な説明

本発明は、アクチュエータ群の制御装置に関し、 特に、平行軸型自動変速機におけるシリンダ装置 群の制御に使用して有効なものに関する。

平行軸型自動変速機においては、複数本のフォークロッドを複数の複動型シリンダ装置によりそれぞれ操作することにより、複数段の変速が行われる。

そして、複数の複動型シリンダ装置を制御する のに電磁切換弁を使用することが、一般に考えられる。

しかし、このような場合に電磁切換弁を使用すると、高価な電磁切換弁が複動型シリング装置の 数の倍数必要になるため、自動変速機がコスト高 になるという問題点がある。

本発明の目的は、使用する雑磁切換弁の数を低減することができるアクチュエータ群の制御装置を提供することにある。

この目的を達成するため、本発明は、アクチュエータ群への給圧回路に、組セレクト用バイロット切換弁と個別用バイロット切換弁とをそれぞれ分投し、これら切換弁を報銘切換弁によりバイロット操作することにより、アクチュエータの切り換え作動に使用する機能切換弁の数を低減するようにしたものである。

以下、本発明を図面に示す実施側にしたかって 説明する。

第1図は本発明の一実施例であるアクチュエー 夕群の制御装置を示す阻路図、第2図、第3図、 第4図、第5図は作用を説明するための各同路圏 である。

本実施例において、このアクチュエータ群の制 御装置は、自動変速機におけるシフト用アクチュ エータとしての空圧シリンダ装置1.2.3.4

3

互いに並列に配されており、コントローラ 6 から の所定の指令信号によりそれぞれ切り換え作動す るように構成されている。

第1、第2組セレクト用バイロット切換弁11.12は外部パイロット操作方式の4ポート2位置切換弁からそれぞれ構成されている。第1、第2組セレクト用バイロット切換弁11、12は同時に切り換えられるように機械的に連結されており、一方に配されたパイロット操作部に第2セレクト用電磁切換弁8からの能力空圧を印加されることにより切り換えられるように構成されている。随組セレクト用バイロット切換弁11、12における第1、第2人力ポート11a、11bおよび上2a、12bは、第1、第2シフト用電磁切換弁9、10における各由力ポート人およびBに並列にそれぞれ接続されている。

第1、第2個別用バイロット切換介 13、14 は外部バイロット操作方式の6ポート2位置切換 弁からそれぞれ構成されている。第1、第2個別 用バイロット切換升 13、14は同時に切り換え を切り換え制御するように構成されている。第1~第3シリング装置1~3は中立位置を有するテレスコープ型の複動シリング装置からなり、それぞれ、リバースと1速、2速と3速、4速と5速の切り換えを行うように、セレクタフォークロッド(図示せず)に連結されている。第4シリング装置4は中立位置を有しない複動シリング装置からなり、副変速機構における高速と低速との切り換えを行うようにセレクタフォークロッドに連結されている。

これら第1~第4シリング装置1~4と空圧線 5とを結んで各ポートに空圧を供給する短路中には、第1, 第2セレクト用電磁切換弁7.8と、 第1.第2シフト用電磁切換弁9, 10と、第1. 第2組セレクト用パイロット切換弁11, 12と、 第1, 第2個別用パイロット切換弁13.14と がそれぞれ介わされている。

第1、第2セレクト用電磁切換弁7、8および 第1、第2シフト用電磁切換介9、10は電磁操 作方式の2ポート2位置切換弁により構成されて

4

られるように機械的に連結されており、一方に配 されたパイロット操作部に第1セレクト用電磁切 接弁?からの出力を圧を印加されることにより切 り換えられるように構成されている。第1個別用 パイロット切換弁13における第1、第2入力ポ - ト 1 3 a および 1 3 b は、第 1 組セレクト用パ イロット切換弁11の2つの出力ポートにそれぞ れ接続されており、第2個別用パイロット切換弁 14における第1、第2入力ポート14a、14 bは、第2組セレクト用パイロット切換弁12の 2つの出力ポートにそれぞれ接続されている。第 1個別用パイロット切換弁13における4つの出 カポートA1、B1およびA2、B2は、第1、 第2シリング装置1、2における両方の圧力室ボ - トla, 1 bおよび 2 a, 2 bにそれぞれ接続 されており、第2個別用パイロット切換弁14に おける4つの出力ポートA3、B3およびA4. B 4 は、第 3。 第 4 シリング装置 3。 4 における 両方の圧力室ボート3 a、3 b および (a、 4 b にそれぞれ接続されている。

次に作用を説明する。

① ニュートラル

第1図にはキースイッチがOFドである場合等における状態が示されており、第1. 第2セレクト用電磁切換介?. 8および第1. 第2シフト用電磁切換介9. 10のいずれのソレノイドにも通電されていない。この状態において、第1. 第2. 第3シリング装置1. 2. 3は中立位置を、第4シリング装置4は低速位置をそれぞれ維持している。

第1 図に示された状態において、キースイッチが投入されると、コントローラ 6 によりソレノイドに過報されるため、第1 . 第2 シフト用電路等換弁9 . 1 0 が切り換わり、その由力ポート A . B から空圧線5 の空圧が同時に出力される。この空圧は、第1 シリング装置1 における両方の圧力窒ポート 1 a . 1 b が 第1 。 第2 シフト用電量等 検弁9 . 1 0 の出力ポート A . B に 第1 組セレクト用パイロット切換弁1 1 および第1 個別用パイロット切換弁1 1 および第1 個別用パイロット切換弁1 3 を経由してそれぞれ連通してい

7

られ、第2シフト用電磁切換弁10のソレノイド への顕電が維持されると、第2シフト川鸖磁切換 弁10の出力ポートBからのみ空圧線5の空圧が 出力されることになる。この空圧は、第1組セレ クト用パイロット切換弁 11の第2人力ポート1 1 b→第1個別用パイロット切換弁13の第2曲 カポートB 1→圧力室ポート1 b を経由して、第 1 シリンダ装置1 における一方の圧力室 1 B に供 給される。このとき、第1シリング装置1の他方 の圧力室1Aは、圧力室ボート1a→第1個別用 バイロット切換弁13の第1出力ポートA1→第 1組セレクト用パイロット切換弁11の第1入力 ボート11a--第1シフト用電磁切換弁9の出力 ボートAを経由して大気に連進している。したが って、第1シリング装置1においてピストンが左 に移動し、フォークロッドを介して変速機をリバ ースに設定することになる。

③ リバース→ニュートラル

第2図の状態において、コントローラ6により ソレノイドに通常されて第1シフト用電磁切換弁 るため、第1シリング装置1における両方の圧力 室1A、1Bに同時に加わることになる。そして、 左圧力室1Aの圧力により大径ピストンが右限に、 右圧力室1Bの圧力により小径ピストンが左限に それぞれ位置決めされるため、第1シリング装置 1はニュートラル状態を強制的に維持することに なる。

このとき、その他のシリンダ装置 2. 3. 4の各ポートが組セレクト用バイロット切換弁または個別用バイロット切換弁において遮断されてそれぞれの両側圧力家に圧力が封じ込められることにより、第2~第4シリング装置 2. 3. 4がニュートラル状態を強制的に維持することになるように、組セレクト用バイロット切換弁および個別用パイロット切換弁は構成されるとともに、所定の初期位置を維持している。

② ニュートラル→リバース

前記①のニュートラル状態において、第2 図に 示されているように、コントローラ 6 により第1 シフト用電磁切換弁9 のソレノイドへの通電が切

8

9 が切り換えられると、その出力ポートAから空圧源5の空圧が出力される。この空圧は、第1組セレクト用バイロット切換介11の第1入力ポート11a→第1個別用バイロット切換介13の第1出力ポートA1→圧力室ポート1aを経由して、第1シリング装置1における一方の圧力室1Aに供給される。このとき、コントローラ6によめソレノイドへの逓電が維持され第2シフト用電研切換介16が切り換わっているため、第1シリング装置1の他方の圧力室1Bにも等しい空圧が、出力ポートB→第1組セレクト用パイロット切換介11の第2入力ポート11b→第1個別用バイロット切換介13の第2出力ポートB1→圧力室ポート1bを経由して、供給されている。

ここで、ピストンの左右の面積差により、左圧 力宝 1 Aにより大径ピストンに作用する力がお圧 力室 1 Bによる力よりも勝るため、大径ピストン は右圧力室 1 Bの圧力により小径ピストンを押し 付けられた状態で右に移動することになる。した かって、第 1 シリング装置 1 においてピストンが おに移動して元の中立位置に戻り、フォークロッドを介して変速機をニュートラルに戻すことになる。

④ ニュートラル→第1速

前記ニュートラル状態において、コントローラ 6により照2シフト用電磁切換弁10のソレノイ ドへの涌電が切られ、第1シフト用電磁切換弁9 のソレノイドへの通電が維持されると、第1シフ ト用電磁切換弁9の出力ポートAからのみ空圧源 5の空圧が出力されることになる。この空圧は、 第1組セレクト用パイロット切換弁11の第1入 カポート 1 1 a -- 第 1 個別用パイロット切換弁 1 3 の第1出力ポートA 1→圧力室ポート1 a を経 由して、第1シリンダ装置1における一方の圧力 家1Aに供給される。このとき、第1シリング装 製工の種方の圧力率1 Bは、圧力率ポート1 b→ 第1個別用パイロット切換弁し3の第2出力ポー トB1→第1組セレクト用パイロット切換弁11 の第2入力ポート11 b一第2シフト用電磁切換 介10の出力ポートBを経由して大気に連通して

1 1

給されている。

ここで、ピストンの左右の面積差により、右圧 力室 I B の圧力により小径ピストンに作用する力 が左圧力室 I A における力よりも勝るため、小径 ピストンは左圧力室 I A の圧力により右限に位置 決めされた大径ピストンの内部を左に移動するこ とになる。したがって、第 I シリング装置 I にお いて小径ピストンが左に移動して元の中立位置に 戻り、フォークロッドを介して変速機をニュート ラルに戻すことになる。

◎ 第2速へのシフト

第3 図に示されているように、コントローラ 6 によりソレノイドに通電されて第1セレクト用電 磁切換弁 7 が切り換えられると、空圧源 5 の空圧 がパイロット操作部に印加されるため、個別用パ イロット切換弁 1 3 . 1 4 は切り換えられる。

第1セレクト用電磁切換弁7が切り換えられると、コントローラ6によりソレノイドに通電されるため、第1、第2シフト用電磁切換弁9、10が切り換わり、その出力ポートA、Bから空圧源

いる。したがって、第1シリング装置1において 小径ピストンが右に移動し、フォークロッドを介 して変速規を第1連に設定することになる。

⑤ 第1速→ニュートラル

前紀のの第1速の状態において、コントローラ 6によりソレノイドに通信されて第2シフト印料 磁切換弁10が切り換えられると、その出力ポー ト B から空圧 碑 5 の空圧が出力される。この空圧 は、第1組セレクト用パイロット切換弁」」の第 2入力ポート!1 1 1→第1個別用パイロット切換 弁13の類2出力ポートB1→圧力室ポート1b を経由して、第1シリンダ装置1における一方の 圧力室1 Bに供給される。このとき、コントロー う6によりソレノイドへの通常が維持されること により第1シフト用電磁切換弁9が切り換わって いるため、第1シリンダ装置1の他方の圧力室1 Aにも等しい空圧が、出力ポートA→第1組セレ クト用パイロット切換弁!1の第1入力ポート1 1 a →第1個別用パイロット切換弁13の第1出 カポートAl→圧力室ボートlaを経由して、俳

1 2

5の空圧が同時に山力される。この空圧は、第2シリング装置2における両方の圧力窓ポート2a.
2 bが第1、第2シフト用電磁切換弁9、10の出力ポートA。Bに第1組セレクト用パイロット切換弁11および第1個別用パイロット切換弁13を経由してそれぞれ連通しているため、第2シリング装置2における両方の圧力室2A.2Bに同時に加わることになる。そして、左圧力室2Aの圧力により大後ピストンが右限に、右圧力室2Bの圧力により小径ピストンが左限にそれぞれ位置決めされるため、第2シリング装置2はニュートラル状態を強制的に維持することになる。

このとき、その他のシリング装置1.3.4の 各ポートが組セレクト用パイロット切換弁または 個別用パイロット切換弁により遮断されて両側圧 力室に圧力が封じ込められることにより、第1. 第3. 第4シリング装置1.3.4がニュートラル状態を強制的に維持することになるように、組 セレクト用パイロット切換弁および個別用パイロット切換弁は構成されるとともに、所定の初期位 震を維持している。

この状態において、第3図に示されているよう に、コントローラ6により第1シフト用電磁引換 **弁9のソレノイドへの通電が切られ、第2シフト** 用電磁切換弁し0のソレノイドへの通常が維持さ れると、第2シフト用電磁切換弁10の出力ボー ト B からのみ空圧源 5 の空圧が出力されることに なる。この空圧は、第1組セレクト用バイロット 切換弁11の第2入力ポート11も→第1個別用 パイロット切換弁13の第4出力ポートB2---圧 力室ボート2 b を経由して、第 2 シリンダ装置 2 における一方の圧力室2Bに供給される。このと き、第2シリンダ装置2の他方の圧力室2Aは、 圧力室ボート 2 a → 第 1 個別用パイロット切換弁 13の第3出力ポートA2→第1組セレクト用バ イロット切換弁11の第1入力ポート11a→第 1シフト用電磁切換作9の出力ポートAを経由し て大気に連通している。したがって、第2シリン ダ装置2においてピストンが左に移動し、フォー クロッドを介して変速機を第2連に設定すること

1 5

電磁切換弁りのソレノイドへの通電が維持される と、第1シフト用電磁切換弁9の出力ポートAか らのみ空圧調5の空圧が出力されることになる。 この空圧は、第1組セレクト用パイロット切換弁 11の第1入力ポート11 a →第1個別用パイロ ット切換弁 1 3 の第 3 出力ポート A 2 →圧力窒ボ ート2aを経由して、第2シリンダ装置2におけ る一方の圧力室2人に供給される。このとき、第 2 シリング装置 2 の他方の圧力室 2 B は、圧力室 ポート2 b→第1個別用パイロット切換弁13の 第4出力ポートB2→第1組セレクト用パイロッ ト切換弁11の第2入力ポート11b一第2シフ ト用電磁切換弁10の出力ポートBを経由して大 気に連通している。したがって、第2シリンダ装 置2において小径ピストンが右に移動し、フォー クロッドを介して変速機を第3速に設定すること になる.

② 第3連→ニュートラル

前記®の第3速の状態において、コントローラ 6によりソレノイドに通電されて第2シフト用電

and the second s

になる。

⑦ 第2速一・ニュートラル

第3図の状態において、コントローラ6によりソレノイドに通電されて第1シフト用電磁切換弁 9 が切り換えられると、その出力ポートAから空圧源5 の空圧が出力される。この空圧は第2シリング装置 2 における一方の圧力室 2 Aに供給される。このとき、コントローラ6によりソレノイドへの適電が維持され第2シフト用電磁切換弁10が切り換わっているため、第2シリング装置 2 の他方の圧力室 2 Bにも等しい空圧が供給されている。

したがって、前記像の作動と同様にして、第2 シリンダ装置2においてピストンが右に移動して 元の中立位置に戻り、フォークロッドを介して変 速概をニュートラルに戻すことになる。

® 第3速へのシフト

前記®または①のニュートラル状態において、 コントローラ 6 により第 2 シフト川電磁切換弁 1 0 のソレノイドへの通電が切られ、第 1 シフト用

16

磁切換弁10が切り換えられると、その出力ボート日から空圧源5の空圧が出力される。この空圧は第2シリング装置2における一方の圧力室2Bに供給される。このとき、コントローラ6によりソレノイドへの通電が維持されることにより第1シフト用電磁切換弁9が切り換わっているため、第2シリング装置2の他方の圧力室2Aにも等しい空圧が供給されている。

したがって、前配のの作動と同様にして、第 2 シリング装置 2 において小径ピストンが左に移動 して元の中立位置に戻り、フォークロッドを介し て痰速機をニュートラルに戻すことになる。

69 第1選へのシフト

第4図に示されているように、コントローラ6によりソレノイドに通電されて第2セレクト用電 破切換弁8が切り換えられると、空圧源5の空圧 がパイロット操作部に印加されるため、組セレク ト用パイロット切換弁11、12は切り換えられ

第2セレクト用電磁切換弁8が切り換えられる

と、コントローラ6によりソレノイドに過剰されるため、第1. 第2シフト用電磁切換弁9. 10 が切り換わり、その出力ボートA. Bから空圧級5の空圧が同時に出力される。この空圧は第2組2セレクト用バイロット切換弁12を経由して第3シリング数置3における両方の圧力室3A. 3Bに同時に加わる。そして、左圧力室3Aの圧力により大径ピストンが右限に、右圧力室3Bの圧力により小径ピストンが左限にそれぞれ位置決めされるため、第3シリング装置3はニュートラル状態を強制的に維持することになる。

このとき、その他のシリンダ装置 1. 2. 4 は 各ポートが制セレクト用パイロット切換弁または 個別用パイロット切換弁において遮断されてそれ ぞれの両側圧力室に圧力が封じ込められることに より、ニュートラル状態を強制的に維持されている。

この状態において、第4図に示されているように、コントローラ6により第4シフト用電磁切換

ι 9

ソレノイドに通電されて第1シフト用電磁切換弁 9が切り換えられると、その出力ポートAから空 圧硬5の空圧が出力される。この空圧は第3シリング装置3における一方の圧力室3Aに供給され る。このとき、コントローラ6によりソレノイド への通電が維持され第2シフト用電磁切換弁10 が切り換わっているため、第3シリング装置3の 他方の圧力室3Bにも等しい空圧が供給されている。

したがって、前記®の作動と同様にして、第3シリンダ装置3においてピストンが右に移動して 元の中立位置に戻り、フォークロッドを介して変 速娘をニュートラルに関すことになる。

Ø 第5連へのシフト

第4図に示されている組セレクト用パイロット 切換弁11。12の切り換え状態において、コントローラ6によりソレノイドに通電されて第1シフト用循確切換弁9が切り換えられると、その出 カポートAから空圧源5の空圧が出力される。この空圧は、第2組セレクト用パイロット切換弁1

弁 9 のソレノイドへの通電が切られ、第 2 シフト 用電磁切換弁10のソレノイドへの通電が維持さ れると、第2シフト用電磁切換弁10の出力ボー FBからのみ空圧渡5の空圧が出力されることに なる。この空圧は、第2組セレクト用パイロット 切換弁12の第2入力ポート12b→第2個別用 バイロット団換む14の無2出力ポートB3→肝 力室ポート3bを経由して、第3シリング装置3 における一方の圧力室3Bに供給される。このと き、第3シリング装置3の他方の圧力室3Aは、 圧力容ポート 3 a → 第 2 個別用パイロット切換弁 14の第1出力ポートA3→第2組セレクト用バ イロット切換弁12の第1入力ポート12a→第 1シフト用電磁切換弁9の出力ポートAを経由し て大気に連通している。したがって、第3シリン が指電 3 においてピストンが左に移動し、フォー クロッドを介して変速機を第4連に設定すること になる.

ஹ 第4速→ニュートラル

第4图の状態において、コントローラ 8により

2 0

2 の第1入力ポート12 a → 第2個別用パイロット切換弁14の第1出力ポートA3→圧力室ポート3 a を経由して、第3シリング装置3における一方の圧力室3Aに供給されることになる。このとき、第3シリング装置3の他方の圧力室3Bは、圧力室ポート3 b → 第2個別用パイロット切換弁14の第2出カポート83→第2組セレクト用パイロット切換弁12の第2入力ポート12 b → 第1シフト用電研切換弁9の出力ポートBを経由して大気に連通している。したがって、第3シリング装置3においてビストンが右に移動し、フォークロッドを介して変速機を第5速に設定することになる。

4 第5速→ニュートラル

前記®の第5速の状態において、コントローラ6によりソレノイドに通常されて第2シフト用鍵 磁切換介10が切り換えられると、その由力ポート B から空圧骤5の空圧が出力される。この空圧 は第3シリンダ装置3における一方の圧力室3B に供給される。このとき、コントローラ6により フレノイドへの通電が維持されることにより第1シフト用電磁切換弁9が切り換わっているため、第3シリング装置3の他方の圧力室3Aにも等しい空圧が供給されている。

したがって、前記®の作動と同様にして、第3シリング装置3において小径ピストンが左に移動 して元の中立位置に戻り、フォークロッドを介し て変速機をニュートラルに戻すことになる。

@ 低速→高速

第5 図に示されているように、コントローラ 6 によりソレノイドに通常されて第1セレクト用電 磁切換介 7 および第2セレクト用電磁切換弁 8 の いずれもが切り換えられると、空圧減5の空圧が パイロット操作部に印加されるため、個別用パイ ロット切換弁 1 3、1 4 および組セレクト用パイ ロット切換弁 1 1、1 2 は切り換えられる。

この状態において、第5図に示されているように、コントローラ6によりソレノイドに過載されて第2シフト用電磁切換弁10が切り換えられると、その由力ポートBから空圧深5の空圧が由力

2 3

速作動が行われると、各段の変速状態は以前より も高速に傾向化されることになる。

⑤ 高速→低速

第5図の状態において、第1シフト用電磁切換 弁9に通電され、第2シフト用電磁切換弁10の 通電が切られると、第4シリング装置4の左圧力 室4Aに圧力が供給され、右圧力室4Bが大気に 連過するため、第4シリング装置4のピストンは 右に移動して低速側に切り換えられる。

以上の作動をまとめると、この「発明の詳細な 説明」の欄の末尾に掲載されている第1表および 第2要のようになる。第1要はセレクト用電磁切 換弁?、8、そのポートA、B、バイロット切換 弁11~14、シリング装置 I~4の圧力室 IA、 1B~4A、4Bの組合せを、第2表はシフト用 電磁切換弁9、10と変速との関係をそれぞれ示 している。

本実施側によれば、4基のシリンダ装置のうち からシフト作動させるべき所望のシリンダ装置経 路を準備するように選択する網セレクト用バイロ される。この空圧は、第2組セレクト別パイロット切換弁12の第2入力ポート12 b → 第2個別用パイロット切換弁14の第4出力ポートB 4 → 圧力室ポート 4 b を経由して、第4シリング装置4の他方の圧力室4Aは、正力室ポート4 a → 第2個別用パイロット切換弁14の第3出力ポートA4 → 第2組セレクト用パイロット切換弁12の第1入力ポートAを経由して大気に速通している。したがって、第4シリング装置4においてピストンが左に移動し、フォークロッドを介して副変速機を高速側に設定することになる。

第4シリング装置4が高速側へ切り換えられた 状態のまま、コントローラ6により、第1. 第2 のセレクト用電磁切換弁7または8のいずれかが 元の位置に戻されると、第4シリング装置4は高 速側への切り換え状態を維持することになる。し たがって、この高速状態において、前記した各変

2 4

ット切換弁と個別用パイロット切換弁とを設けることにより、電磁切換弁の系統を、これら切換弁をパイロット操作するためのセレクト用電磁切換弁系統と、選択したシリング装置を実際にシントさせるためのシフト用電磁切換弁系統との2系統に別けることができるため、4系統のフォークロッドを備えた自動変速機において4基の複動シリング装置をシフト操作するために使用する電磁切り換弁の基数を4基に低減することができ、自動変速機のコストを減少させることができる。

全体的に空圧回路および機器を使用することに より、構造および維持管理等を簡単化することが できるため、製造コストおよびランニングコスト の低減効果を一層向上させることができる。

なお、本発明は前配実施例に限定されるものではなく、その要旨を逸脱しない範囲において、様々変更可能であることはいうまでもない。

例えば、空圧は正圧に限らず、負圧を使用して もよい。

制御対象であるアクチュエータはシリンダ装置

に限らず、液体圧モータ等であってもよい。

前記実施例では、自動変速機におけるシフト用シリング装置群の制御につき説明したが、これに限定されるものではなく、各種分野におけるアクチュエータ群の制御装置として適用することがでまる。

以上説明したように、本発明によれば、複数のアクチュエータのうちからシフト作動させるべき 研製のアクチュエータを予備的に選択する組をレクト用バイロット 切換弁と 個別用バイロット 切換弁と 電磁切換弁の系統を、これら切換弁をバイロット 操作するためのセレクト 用電磁切換弁系統と、 選択したアクチュエータを実際にシフトさせるためのシフト 用電磁切換弁系統との2系統に別けて機能を受け持たせることができるために使用する 電磁切換弁の基数を半減させることができる。

2 7

4. 図面の簡単な説明

第1図は本発明の一実施例を示す回路図、第2 図、第3図、第4図および第5図は作用を説明するための各回路図である。

1, 2, 3, 4・・・シリング装置 (アクチュエータ)、5・・・空圧線、6・・・コントローラ、7, 8・・・セレクト用電磁切換弁、9.
10・・・シフト用電磁切換弁、11, 12・・・組セレクト用パイロット切換弁、13, 14・・・個別用パイロット切換弁。

特許出願人 三輪精機株式会社 代理人 弁理士 梶 塚 辰 也

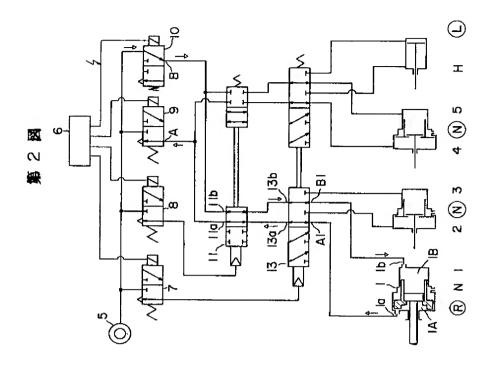
第1妻

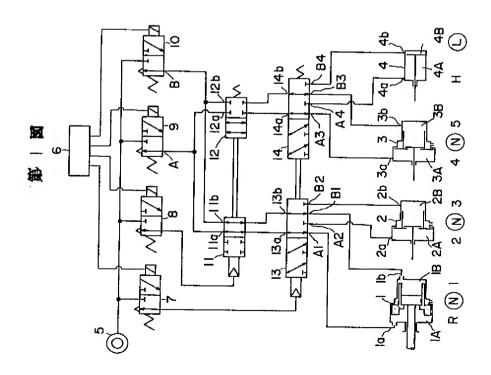
	リバース 第1速	第 2 速 第 3 速	第 4 速 第 5 速	低速
電磁弁7	OFF	ON	OFF	0 N
弁13.14	原位軍	切り換え	原位置	切り換え
電磁弁8	OFF	OFF	ON	0 N
弁11,12	原位置	原位置	切り換え	切り換え
ポートA	1 A	2 A	3 A	4 A
#⊦B	1 B	2 B	3 8	4 B

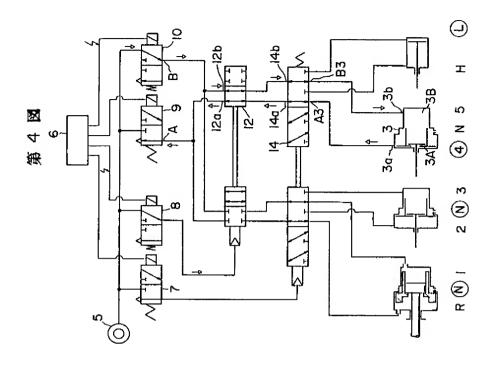
第2要

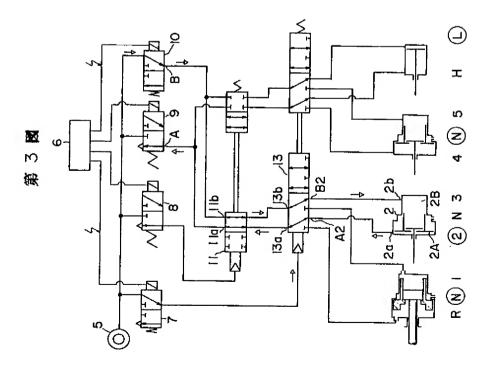
	R 2速 4速 高速	ニュートラル	1速 3速 5速 低速
電磁弁 9	OFF	ON	ON
電磁弁10	0 N	ои	990

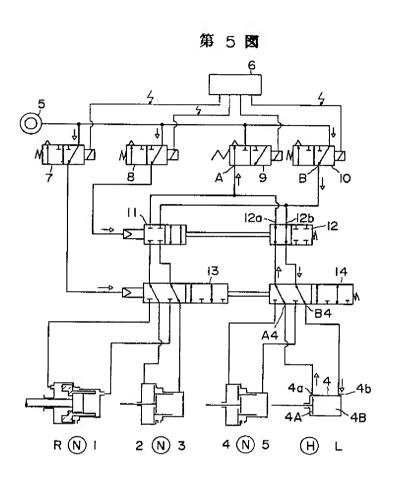
28











PAT-NO: JP360220246A

DOCUMENT-IDENTIFIER: JP 60220246 A

TITLE: CONTROLLER OF ACTUATOR GROUP

PUBN-DATE: November 2, 1985

INVENTOR-INFORMATION:

NAME COUNTRY

IMAZATO, KAZUNARI

ASSIGNEE-INFORMATION:

NAME COUNTRY

MITSUWA SEIKI CO LTD N/A

APPL-NO: JP59073683

APPL-DATE: April 12, 1984

INT-CL (IPC): F16H005/30 , F15B011/16

US-CL-CURRENT: 74/335 , 74/473.1

ABSTRACT:

PURPOSE: To reduce the cost of a controller by interposing group selecting pilot changeover valves and pilot valves for each individual actuator in a circuit for feeding pressure to actuators, and pilot-operating these pilot valves of both types.

CONSTITUTION: Group selecting pilot changeover valves 11 and 12 and pilot valves 13 and 14 for

each individual actuator are interposed in a circuit for feeding pressure to actuators 1, 2, 3 and 4. The changeover valves 11, 12, 13 and 14 are pilot-operated by means of electromagnetic changeover valves 7, 8, 9 and 10 of both types. By this arrangement, the system of the electromagnetic changeover valve can be divided into two, that is, selecting changeover systems 7 and 8 and shifting electromagnetic changeover valve systems 9 and 10, these systems bearing respective functions. Therefore, the number of electromagnetic changeover valves to be used for shift-operating a plurality of double-acting actuators can be reduced to half, and hence the cost for the controller can be reduced.

COPYRIGHT: (C) 1985, JPO&Japio